

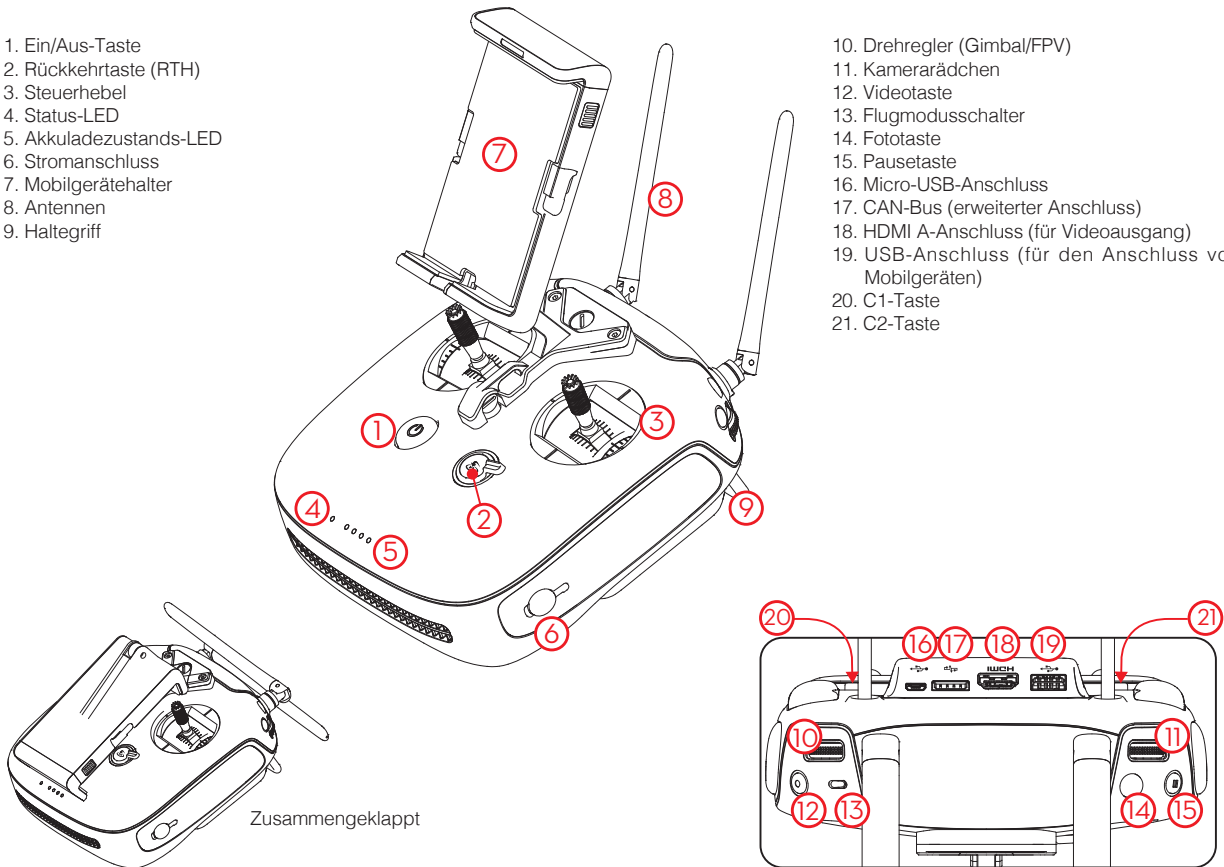
# Fernbedienung

Die Fernbedienung bietet die LIGHTBRIDGE™-Technologie von DJI, die eine maximale Übertragungreichweite von bis zu 7 km\* ermöglicht. Während des Flugs können Sie eine Live-HD-Ansicht direkt in der „DJI GO™ 4“-App auf Ihrem gekoppelten Gerät betrachten, um ein präzises und reaktionsschnelles Flugerlebnis zu genießen. Da der HD-VideoLink auf zwei Frequenzen senden kann, verläuft die Signalübertragung sehr stabil. Im Betrieb mit zwei Fernbedienungen steuert jeweils eine Fernbedienung das Fluggerät und die andere die Kamera. Die Benutzer können dabei -sogar bis zu 100 m voneinander entfernt sein.\*

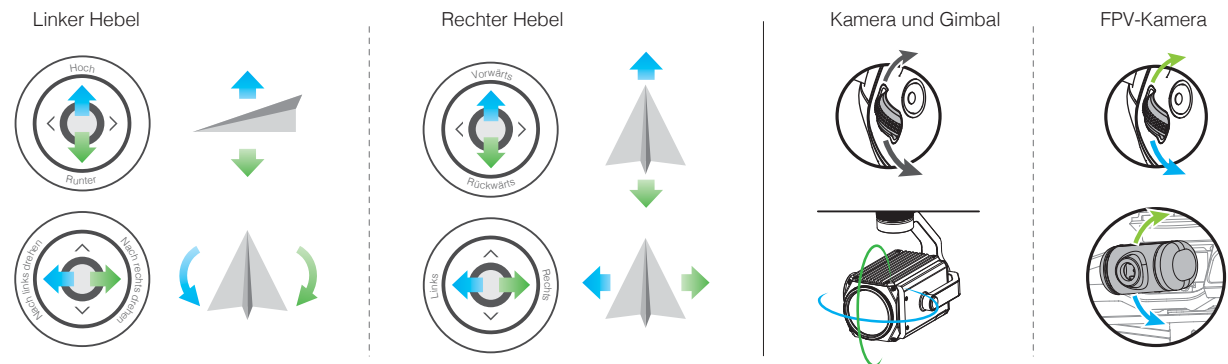
Die maximale Laufzeit des LiPO-Akkus der Fernbedienung beträgt ca. vier Stunden\*.

1. Ein/Aus-Taste
2. Rückkehrtaste (RTH)
3. Steuerhebel
4. Status-LED
5. Akkuladezustands-LED
6. Stromanschluss
7. Mobilgerätehalter
8. Antennen
9. Haltegriff

10. Drehregler (Gimbal/FPV)
11. Kamerarädchen
12. Videotaste
13. Flugmoduswechsler
14. Fototaste
15. Pausetaste
16. Micro-USB-Anschluss
17. CAN-Bus (erweiterter Anschluss)
18. HDMI A-Anschluss (für Videoausgang)
19. USB-Anschluss (für den Anschluss von Mobilgeräten)
20. C1-Taste
21. C2-Taste



Der Hebelmodus ist standardmäßig auf Modus 2 gestellt (Gas links). Der linke Hebel steuert Flughöhe und Flugrichtung. Der rechte Hebel steuert die Vorwärts-, Rückwärts- und Seitwärtsbewegungen. Das Gimbal-Rädchen steuert Neigen und Schwenken der Kamera. Um die FPV-Kamera einzustellen, drücken und halten Sie die C2-Taste, und drehen Sie den Drehregler.



- ! Weitere Informationen zu Anschluss und Benutzung der Fernbedienung erhalten Sie in der Bedienungsanleitung.
- ! Der Hebelmodus kann in der „DJI GO 4“-App geändert werden.

\* Die Fernbedienung erreicht Ihre maximale Übertragungreichweite (FCC) auf offenem Gelände ohne elektromagnetische Störquellen und bei einer Flughöhe von ca. 120 Metern.

Weitere Informationen zum Betrieb mit zwei Fernbedienungen erhalten Sie in der Bedienungsanleitung.

Die maximale Laufzeit wird getestet, ohne dass ein Smart Device mit Strom versorgt wird.

Um den örtlichen gesetzlichen Bestimmungen zu entsprechen, ist die Betriebsfrequenz von 5,8 GHz in manchen Ländern nicht verfügbar.

# Matrice 200 verwenden

## 1. Herunterladen von „DJI Assistant 2“ und der „DJI GO 4“-App

Laden Sie DJI ASSISTANT™ 2 über den untenstehenden Link herunter und installieren Sie das Programm auf Ihrem Computer.

<http://www.dji.com/matrice-200-series>

Suchen Sie im App Store oder auf Google Play nach „DJI GO 4“ und laden Sie die App auf Ihr Mobilgerät herunter.



„DJI GO 4“-App



Für die erste Aktivierung benötigen Sie ein DJI-Benutzerkonto und eine Internetverbindung.

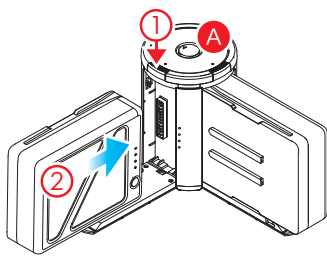


- Die „DJI GO 4“-App wird auf iOS 9 (oder höher) sowie Android 4.4 (oder höher) unterstützt.
- Die integrierte DJI Pilot-App ist nur auf dem DJI CrystalSky™ verfügbar.
- DJI Assistant 2 unterstützt Windows 7 (oder höher) und Mac OS X 10.11 (oder höher).

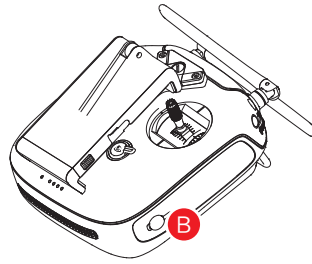
DE

## 2. Akkus aufladen

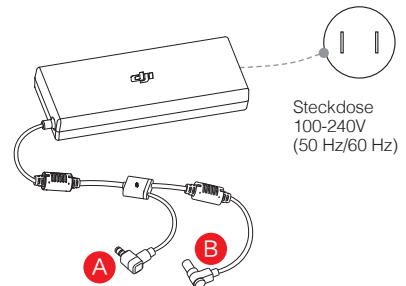
- Drücken Sie die Entriegelungstaste, und öffnen Sie die Abdeckung des passenden Ladeanschlusses.
- Stecken Sie die Intelligent Flight Battery in den Ladesockel, um den Ladevorgang zu starten.



Ladezeit: 1,5 Stunden\*



Ladezeit: 3 Stunden\*



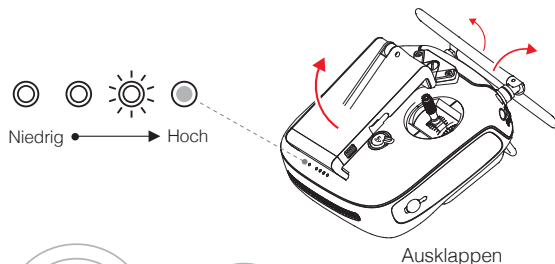
\* mitgeliefertes Ladegerät



- Die Intelligent Flight Battery muss vor dem ersten Gebrauch komplett geladen sein. Drücken Sie die Freigabetaste oben auf dem Akkuladegerät, wenn Sie den vollständig aufgeladenen Akku entnehmen.
- Bei voller Ladung erlöschen die LEDs an der Intelligent Flight Battery und der Fernbedienung, und die LED am Mehrfachladegerät leuchtet grün.
- Schalten Sie die Fernbedienung vor dem Laden aus. Bei voller Ladung erlöschen die LEDs an der Fernbedienung.
- Am Mehrfachladegerät ertönt ein Signal, wenn der Akku vollständig aufgeladen ist. Das Signal kann mit dem Schalter an der Unterseite ein- oder ausgeschaltet werden.
- Bringen Sie den Akku am Fluggerät an und schalten Sie es ein. Wenn die Temperatur des Akkus auf unter 15 ° sinkt, erwärmt sie sich automatisch auf 15 – 20 °C.
- Es wird empfohlen, Akkus zu koppeln. Dies kann in der „DJI GO 4“-App durchgeführt werden. Um eine längere Lebensdauer und ein besseres Flugerlebnis zu gewährleisten, stellen Sie sicher, dass jedes Akkupaar simultan ge- und entladen wird.

## 3. Fernbedienung vorbereiten

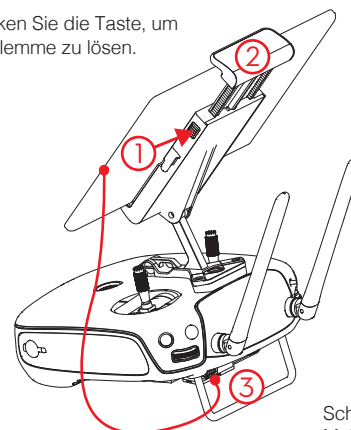
Klappen Sie den Mobilgerätehalter auf, und stellen Sie die Antennen ein. Drücken Sie die Ein-/Aus-Taste einmal, um den Ladestand zu prüfen.



Niedrig → Hoch



Drücken Sie die Taste, um die Klemme zu lösen.

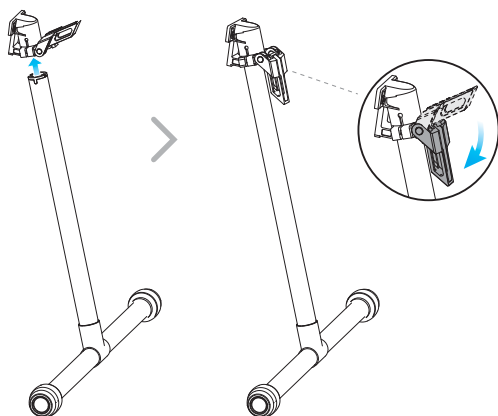


Mobilgerät einsetzen und mit Klemme sichern.

Schließen Sie das Mobilgerät mit einem USB-Kabel an.

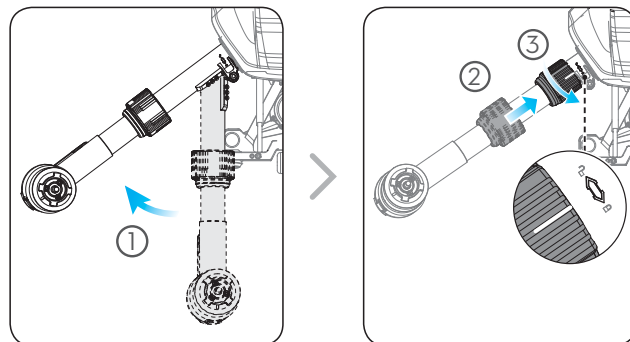
## 4. Fluggerät vorbereiten

### Landegestell anbauen



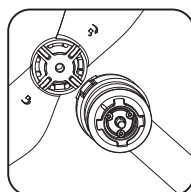
### Das Fluggerät ausklappen

Klappen Sie den Rahmenträger aus, schieben Sie die Trägersperre zum Ende des Trägers, und drehen Sie sie um ca. 90°, bis der silberne Strich im Bereich des Symbols liegt.

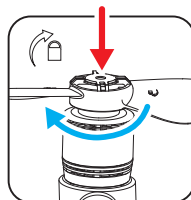


DE

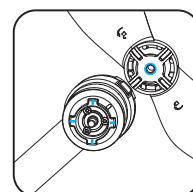
### Die Propeller montieren



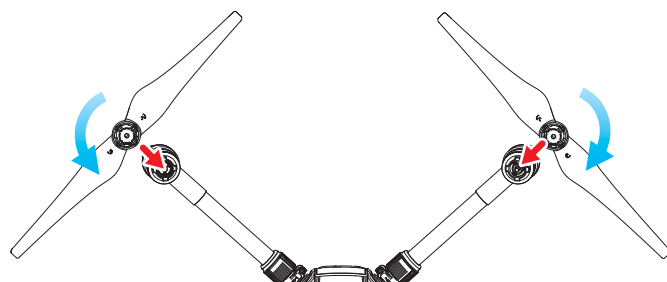
Propeller ohne silberne Ringe sollten bei Motoren ohne Markierung eingesetzt werden.



Drücken Sie den Propeller auf die Befestigungsplatte, und drehen Sie ihn in die Verriegelungsrichtung , bis er fest sitzt.

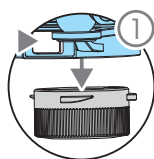


Propeller mit silbernen Ringen sollten bei Motoren mit gleichfarbiger Markierung eingesetzt werden.

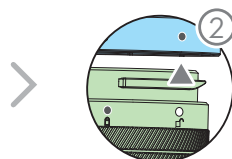


Stellen Sie vor jedem Flug sicher, dass die Propeller fest sitzen.

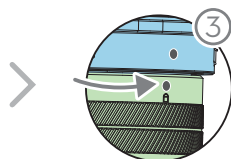
### Gimbal und Kamera montieren



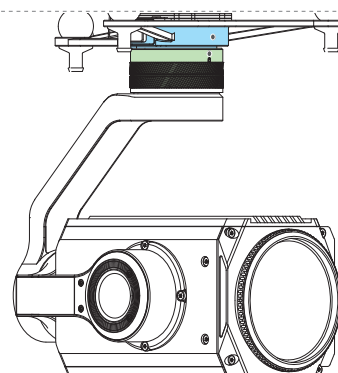
Drücken Sie die Gimbal-Freigabetaste, um die Abdeckung zu entfernen.



Bringen Sie die weißen und roten Punkte in Flucht, und setzen Sie das Gimbal ein.



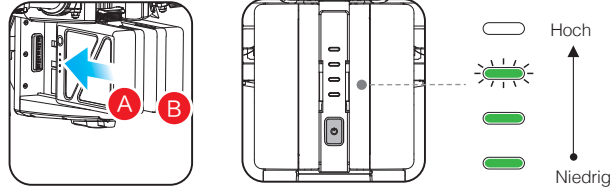
Drehen Sie die Gimbal-Arretierung in die verriegelte Position



Drücken Sie die Gimbal-Freigabetaste, wenn Sie die Gimbal-Arretierung drehen, um den Gimbal und die Kamera zu entfernen. Die Gimbal-Arretierung muss vorsichtig gedreht werden, wenn der Gimbal für die nächste Installation entfernt wird.

## Intelligent Flight Battery einsetzen

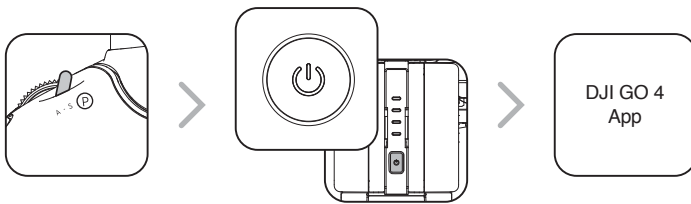
Setzen Sie die beiden Akkus ein.  
Drücken Sie die Ein-/Aus-Taste einmal, um den Ladestand zu prüfen.  
Drücken Sie die Taste noch einmal, und halten Sie sie gedrückt, um das Gerät auszuschalten.



- ⚠ Wenn Sie nur einen Akku für die Stromversorgung nutzen, verwenden Sie Akkufach B.
- Drücken Sie die Freigabetaste, wenn Sie den Akku entnehmen.

DE

## 5. Flug



Stellen Sie den Flugmodus schalter auf den sichersten P-Modus.

Schalten Sie die Fernbedienung und die Drohne ein.

Starten Sie die „DJI GO 4“-App, und tippen Sie auf „GO FLY“.

### Ready to Go (GPS)

Vergewissern Sie sich vor dem Losfliegen, dass die Fluggerät-Statusleiste in der „DJI GO 4“-App entweder „Ready to Go (GPS)“ oder bei Innenflügen „Ready to Go (Vision)“ anzeigt.

In der „DJI GO 4“-App:



Automatisches Starten



Automatisches Landen



Rückkehrfunktion (RTH)



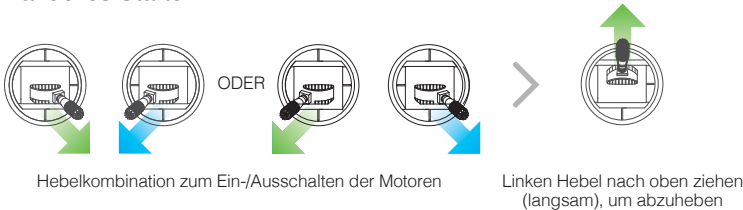
Betriebsarten des Gimbals



Weitere intelligente Flugmodi

- ⚠ Näheres erfahren Sie im Tutorial in der „DJI GO 4“-App oder auf der offiziellen DJI-Website.
- Stellen Sie immer eine großzügige Höhe für die Rückkehrfunktion ein. Im Haftungsausschluss und den Sicherheitsvorschriften finden Sie nähere Informationen.

### Manuelles Starten



### Manuelles Landen

Ziehen Sie den linken Hebel nach unten (langsam), bis das Fluggerät den Boden berührt. Halten Sie ihn einige Sekunden, um die Motoren auszuschalten.



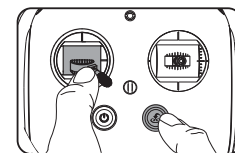
- ⚠ Anhalten der Motoren im Flug: Drücken Sie die RTH-Taste, ziehen Sie gleichzeitig den linken Hebel in die innere, untere Ecke, und halten Sie ihn 3 Sekunden lang. Schalten Sie die Motoren während des Fluges nur ab, wenn dadurch in einem Notfall Verletzungen oder Schäden vermieden werden können.

### Rückkehrfunktion (Fernbedienung)



Gleiche Funktion wie die RTH-Schaltfläche in der „DJI GO 4“-App. Das Fluggerät kehrt automatisch zum Startpunkt zurück. Lange drücken, um die Rückkehr zu starten. Zum Abbrechen erneut drücken.

- ⚠ Die laufenden Propeller stellen eine Gefahr dar. Starten Sie die Motoren NICHT unter beengten Platzverhältnissen oder in der Nähe von Personen.
- Legen Sie die Fernbedienung nicht aus der Hand, solange die Motoren drehen.
- Schalten Sie nach der Landung zuerst das Fluggerät und dann die Fernbedienung ab.



Um Ihre eigene Sicherheit und die Sicherheit der Menschen in Ihrer Umgebung zu gewährleisten, ist es wichtig, dass Sie die nötigen Grundregeln kennen. Im Haftungsausschluss und den Sicherheitsvorschriften finden Sie nähere Informationen.



Flugverbotszonen

Weitere Informationen:  
<http://flysafe.dji.com/no-fly>

# Technische Daten

<ul style="list-style-type: none"> <li> <b>Fluggerät (M200)</b> </li> </ul>	
Abmessungen	Ausgeklappt, 887×880×378 mm, Eingeklappt, 716×220×236 mm
Gewicht	Ca. 3,8 kg (mit zwei Standardakkus), Ca. 4,53 kg (mit zwei optionalen Akkus)
Diagonaler Achsabstand	643 mm
Max. Startgewicht	6,14 kg
Maximale Traglast	2,34 kg (mit zwei Standardakkus), 1,61 kg (mit zwei optionalen Akkus)
Schwebefluggenauigkeit (Modus „P“ mit GPS)	Vertikal: ±0,5 m oder ±0,1 m (mit aktiviertem abwärtsgerichtetem Vision-System) Horizontal: ±1,5 m oder ±0,3 m (mit aktiviertem abwärtsgerichtetem Vision-System)
Max. Winkelgeschwindigkeit	Nicken: 300°/s, Gierwinkel: 150°/s
Max. Nickwinkel	35° (25° wenn sowohl Modus „P“ als auch das vorwärtsgerichtete Sichtsystem aktiviert sind)
Max. Steiggeschwindigkeit	5 m/s
Max. Sinkgeschwindigkeit (vertikal)	3 m/s
Max. Geschwindigkeit	Modus „P“: 17 m/s; Modus „S“/Modus „A“: 23 m/s
Dienstgipfelhöhe über N.N.	3.000 m mit 1760S-Propeller
Max. Windresistenz	10 m/s
Max. Flugzeit (mit Standardakkus)	27 min (ohne Nutzlast), 13 min (Startgewicht: 6,14 kg)
Max. Flugzeit (mit optionalen Akkus)	38 min (ohne Nutzlast), 24 min (Startgewicht: 6,14 kg)
Unterstützte DJI Gimbals	Zenmuse X4S/X5S/XT/Z30
Unterstützte Gimbal-Montagekits	Einfacher Gimbal, abwärtsgerichtet
Schutzart-Klassifizierung	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
Betriebstemperatur	-20 bis +45 °C
<ul style="list-style-type: none"> <li> <b>Fernbedienung</b> </li> </ul>	
Betriebsfrequenz	2406.5-2476.5MHz,5730-5845MHz
Max. Sendereichweite (ohne Abschattung, störungsfrei)	2,4 GHz: 7 km, FCC; 3,5 km, CE; 4 km, SRRC
EIRP	5,8 GHz: 7 km, FCC; 2 km, CE; 5 km, SRRC
	2,4 GHz: 17 dBm (CE); 20 dBm (SRRC)
	5,8 GHz: 14 dBm (CE); 20 dBm (SRRC)
Eingebauter Akku	6.000 mAh 2S LiPo
Ausgangsleistung	9 W (ohne Smart Devices mit Strom zu versorgen)
USB-Stromversorgung	iOS: 1 A ≈ 5,2 V (Max.); Android: 1,5 A ≈ 5,2 V (Max.)
Betriebstemperatur	-20 bis 40°C
<ul style="list-style-type: none"> <li> <b>Abwärtsgerichtetes Sichtsystem</b> </li> </ul>	
Geschwindigkeitsbereich	<10 m/s bei einer Höhe von 2 m
Höhenbereich	<10 m
Betriebsbereich	<10 m
Einsatzumgebung	Oberfläche mit deutlichen Konturen und ausreichender Beleuchtung (>15 lx)
Betriebsbereich des Ultraschallsensors	10 bis 500 cm
Einsatzumgebung des Ultraschallbereichs	Abriebfestes Material, feste Oberfläche (Teppiche im Innenbereich reduzieren die Leistung)
<ul style="list-style-type: none"> <li> <b>Vorwärtsgerichtetes Sichtsystem</b> </li> </ul>	
Hinderniserfassungsbereich	0,7 bis 30 m
FOV	Horizontal: 60°; Vertikal: 54°
Einsatzumgebung	Oberfläche mit deutlichen Konturen und ausreichender Beleuchtung (>15 lx)
<ul style="list-style-type: none"> <li> <b>Nach oben gerichtete Infraroterkennung</b> </li> </ul>	
Hinderniserfassungsbereich	0 bis 5 m
FOV	±5°
Einsatzumgebung	Große, diffuse und reflektierende Hindernisse (Reflexionsvermögen > 10 %)
<ul style="list-style-type: none"> <li> <b>Intelligent Flight Battery (Standard, Modell: TB50-4280mAh-22,8V)</b> </li> </ul>	
Kapazität	4.280 mAh
Spannung	22,8 V
Batterietyp	LiPo 6S
Energie	97,58 Wh
Nettogewicht (einzeln)	Ca. 520 g
Betriebstemperatur	-20 bis +45 °C
Ladetemperatur	5 bis 40 °C
Max. Ladeleistung	180 W
<ul style="list-style-type: none"> <li> <b>Ladegerät (Modell: IN2C180)</b> </li> </ul>	
Spannung	26,1 V
Nennleistung	180 W
<ul style="list-style-type: none"> <li> <b>Mehrfachladegerät (Modell: IN2CH)</b> </li> </ul>	
Eingangsspannung	26,1 V
Eingangsstrom	6,9 A



DJI incorporates HDMI™ technology. The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

Die aktuelle Fassung finden Sie unter <http://www.dji.com/matrice-200-series>

MATRICE und DJI sind Marken von DJI. Copyright © 2017 DJI Alle Rechte vorbehalten.

※ Der Inhalt kann jederzeit unangekündigt geändert werden.

Konzept: DJI. Gedruckt in China.

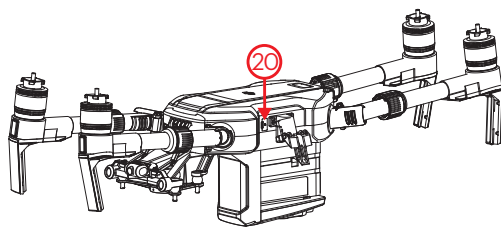
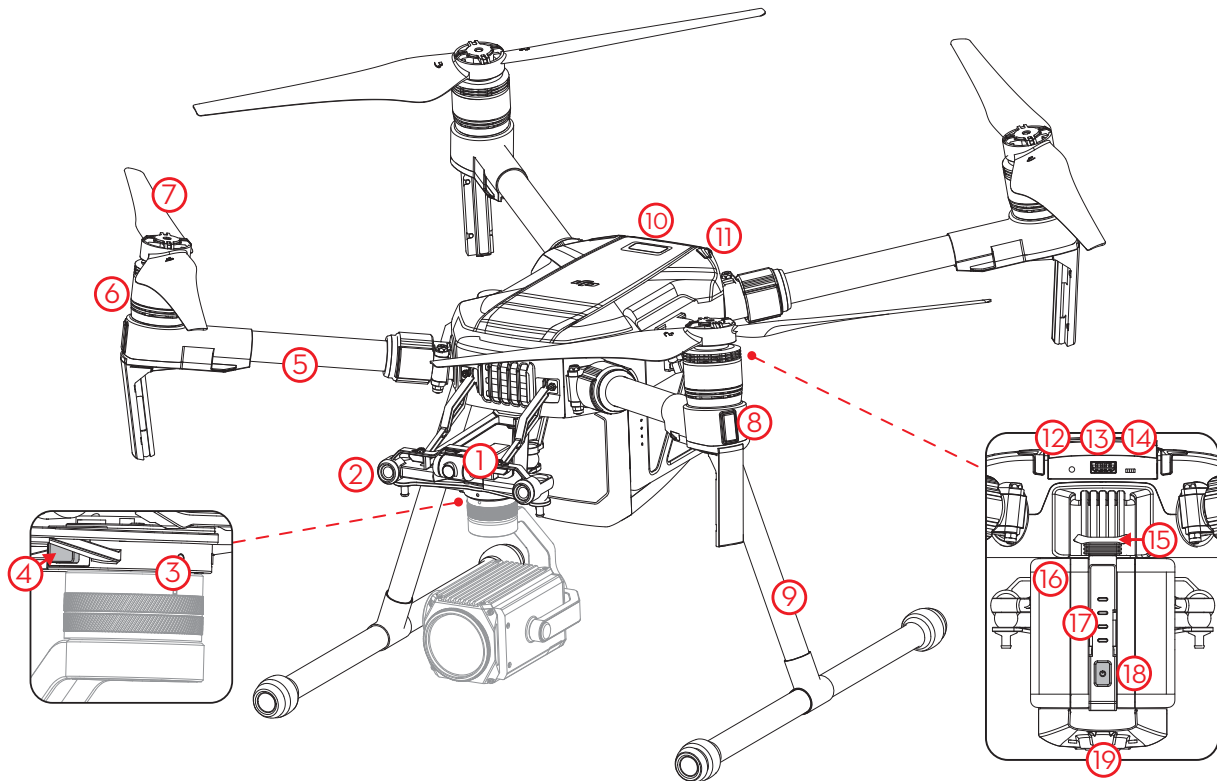
# Matrice 200

El DJI™ MATRICE™ 200 es un potente sistema con las máximas prestaciones en agilidad y velocidad, dos barómetro y módulos de IMU para una máxima fiabilidad, y nuevas características de vuelo inteligente que facilitan la grabación de tomas complejas. Los sensores visuales de la aeronave permiten una precisión de vuelo estacionario mejorada incluso al volar en interiores o en entornos sin disponibilidad de GNSS. El nuevo bastidor del vehículo mejora el índice de protección hasta IP43 (de conformidad con la norma IEC 60529).

El diseño mecánico del Matrice 200, unido a su tren de aterrizaje de apertura rápida y brazos plegables montados, hace que sea fácil de transportar, almacenar y preparar para el vuelo. La Batería de Vuelo Inteligente incorpora celdas de batería mejoradas y un sistema avanzado de gestión de la energía. El dron proporciona hasta 27 minutos de vuelo con baterías estándar y 38 minutos con baterías opcionales sin carga útil\*.

El Matrice 200 es compatible con muchos de los estabilizadores de DJI dotados de conector DGC2.0\*. En este manual se utiliza el DJI ZENMUSE™ Z30 como ejemplo para demostrar las sobresalientes funciones del Matrice 200.

ES



Plegado

- |   |  |
|---|--|
| 1. Cámara FPV                                     | 11. Indicador de estado de la aeronave           |
| 2. Sistema de visión frontal                      | 12. Botón de vinculación RC/Aeronave e indicador |
| 3. Conector del estabilizador DJI V2.0 (DGC2.0)   | 13. Puerto USB                                   |
| 4. Botón de liberación del estabilizador y cámara | 14. Botón de modo USB                            |
| 5. Brazos del bastidor                            | 15. Botón de extracción de la batería            |
| 6. Motores  | 16. Baterías de Vuelo Inteligente                |
| 7. Hélices  | 17. Indicadores de nivel de batería              |
| 8. LED ESC  | 18. Botón de encendido                           |
| 9. Tren de aterrizaje                             | 19. Sistema de visión inferior                   |
| 10. Sensor infrarrojo superior                    | 20. Ranura para tarjeta MicroSD                  |

\* El tiempo de funcionamiento máximo se ha calculado en un entorno de laboratorio. El rendimiento puede variar dependiendo de las condiciones particulares. El estabilizador y las piezas opcionales se pueden adquirir por separado en la tienda en línea oficial de DJI. NO desmonte la carcasa de la aeronave, o se anulará la garantía.

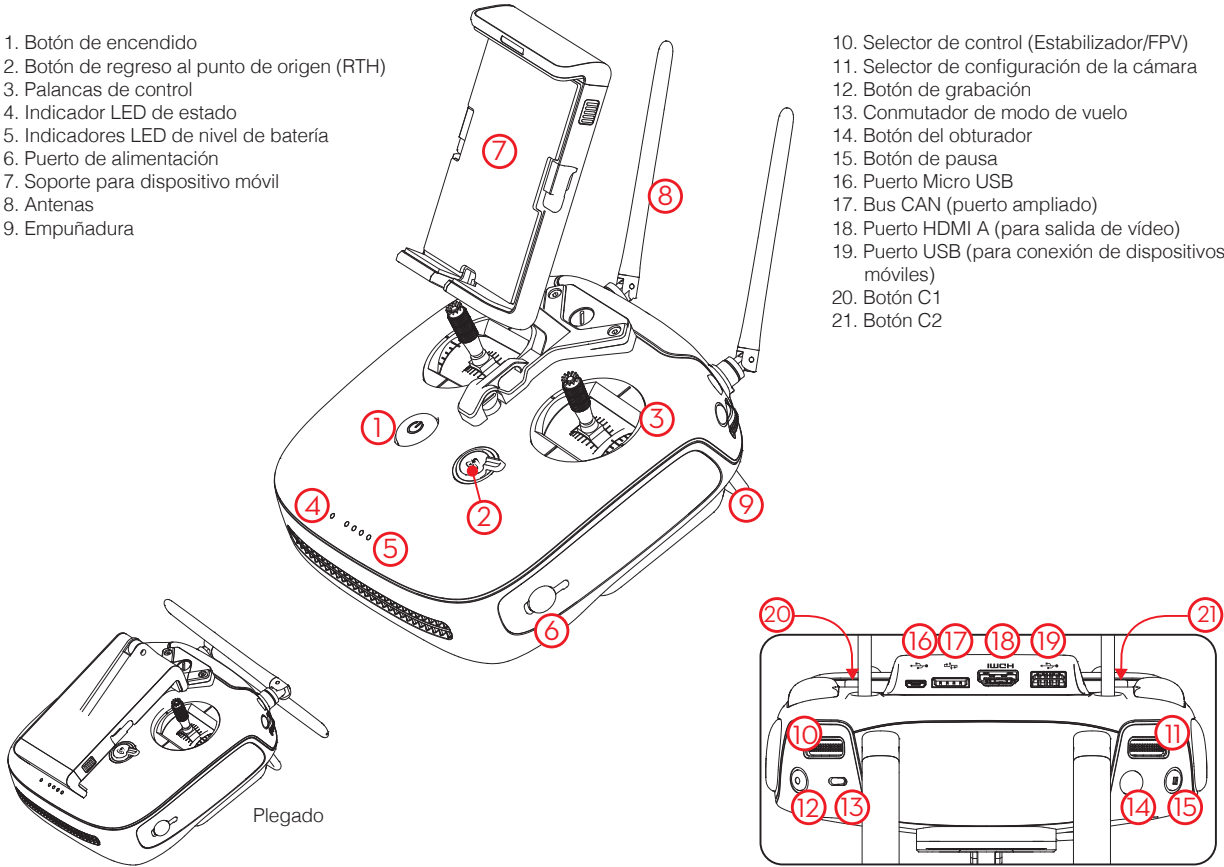
# Control remoto

El control remoto incorpora tecnología LIGHTBRIDGE™ de DJI para una distancia máxima de transmisión de hasta 7 km (4,3 mi)\*. Mientras vuela la aeronave, dispone de una vista en directo en HD con la aplicación DJI GO™ 4 en su dispositivo emparejado para una experiencia de vuelo precisa y con una respuesta excelente. La capacidad de doble frecuencia aumenta la estabilidad de la transmisión de vídeo HD. En el modo de control remoto doble, cada uno de los dos controles remotos controla la aeronave y la cámara por separado. Los usuarios pueden manejar estos mecanismos incluso estando separados a una distancia de hasta 100 m (328 pies).\*

El tiempo de funcionamiento máximo que ofrece la batería de LiPo del control remoto es de aproximadamente 4 horas\*.

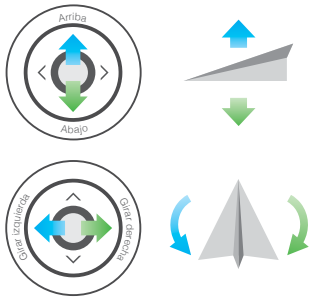
1. Botón de encendido
2. Botón de regreso al punto de origen (RTH)
3. Palancas de control
4. Indicador LED de estado
5. Indicadores LED de nivel de batería
6. Puerto de alimentación
7. Soporte para dispositivo móvil
8. Antenas
9. Empuñadura

10. Selector de control (Estabilizador/FPV)
11. Selector de configuración de la cámara
12. Botón de grabación
13. Conmutador de modo de vuelo
14. Botón del obturador
15. Botón de pausa
16. Puerto Micro USB
17. Bus CAN (puerto ampliado)
18. Puerto HDMI A (para salida de vídeo)
19. Puerto USB (para conexión de dispositivos móviles)
20. Botón C1
21. Botón C2

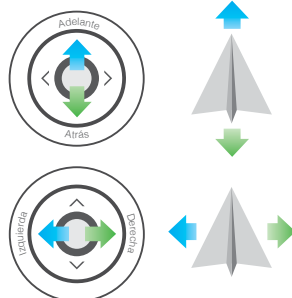


El modo de palanca preestablecido es el Modo 2 (acelerador a la izquierda). La palanca izquierda controla la elevación y orientación de la aeronave. La palanca derecha controla los movimientos de avance, retroceso y desplazamiento lateral. El dial del estabilizador controla la inclinación y el giro de la cámara. Para ajustar la cámara FPV, mantenga pulsado el botón C2 y gire el selector de control.

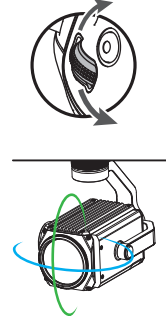
### Palanca izquierda



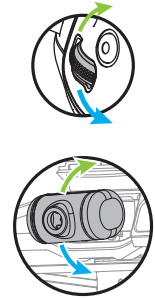
### Palanca derecha



### Cámara y estabilizador



### Cámara FPV



- Para obtener más información sobre cómo conectar y usar el control remoto, consulte el manual del usuario.
- Puede cambiar el modo de palanca en la aplicación DJI GO 4.

\* El control remoto es capaz de alcanzar su distancia máxima de transmisión (FCC) en una amplia zona abierta sin interferencias electromagnéticas, y a una altitud de unos 120 metros (400 pies).

Para obtener más información acerca del modo de control remoto doble, consulte el manual del usuario.

El tiempo de funcionamiento máximo se determina sin suministrar potencia a un dispositivo inteligente.

Para cumplir con las normativas de cada país, la frecuencia de funcionamiento de 5,8 GHz no está disponible en algunos países.

# Uso del Matrice 200

## 1. Descargue las aplicaciones DJI Assistant 2 y DJI GO 4

Descargue e instale DJI ASSISTANT™ 2 en su ordenador mediante el enlace al sitio web siguiente:  
<http://www.dji.com/matrice-200-series>

Busque "DJI GO 4" en el App Store o en Google Play y descargue la aplicación en su dispositivo móvil.



Aplicación DJI GO 4



La activación inicial requiere una cuenta DJI y conexión a Internet.

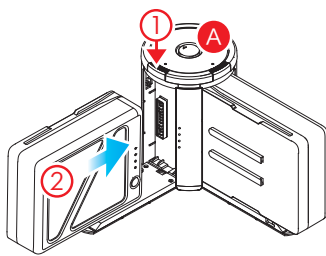


- La aplicación DJI GO 4 es compatible con iOS 9 (o posterior) y Android 4.4 (o posterior).
- La aplicación integrada DJI Pilot sólo está disponible en DJI CrystalSky™.
- DJI Assistant 2 es compatible con Windows 7 (o posterior) y OS X 10.11 (o posterior).

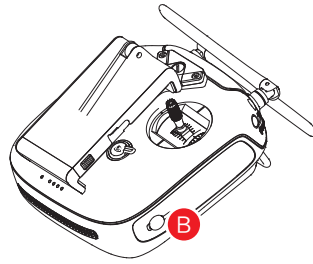
ES

## 2. Cargue las baterías

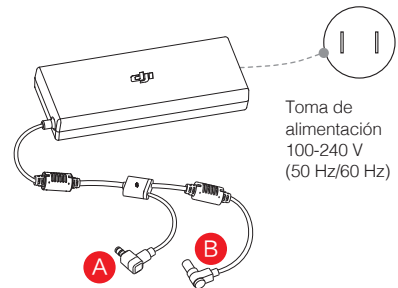
- Pulse el botón de liberación y abra la tapa del puerto de carga correspondiente.
- Inserte la Batería de Vuelo Inteligente en el puerto de carga para iniciar la carga.



Tiempo de carga: 1,5 horas\*



Tiempo de carga: 3 horas\*



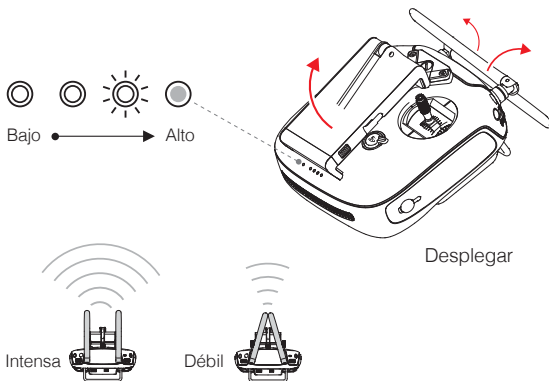
\* Cargador suministrado



- La Batería de Vuelo Inteligente debe estar completamente cargada antes de usarla por primera vez. Asegúrese de pulsar el botón de liberación de la parte superior del Centro de Carga al retirar la batería totalmente cargada.
- Una vez finalizada la carga, las luces LED de la Batería de Vuelo Inteligente se apagarán y el LED del Centro de Carga se iluminará en verde.
- Apague el control remoto antes de cargar. Una vez finalizada la carga, las luces LED del control remoto se apagarán.
- El Centro de Carga emitirá una señal acústica cuando la batería esté totalmente cargada. El sonido puede encenderse o apagarse conmutando el interruptor situado en la parte inferior del Centro de Carga.
- Instale la batería en la aeronave y encienda. Cuando la temperatura de la batería sea menor de 15 °C, se calentará automáticamente para mantener su temperatura entre 15-20 °C.
- Se recomienda emparejar las baterías. Es posible hacerlo en la aplicación DJI GO 4. Asegúrese de que cada par de baterías se carga y descarga simultáneamente para prolongar su vida útil y proporcionar un mejor rendimiento en vuelo.

## 3. Prepare el control remoto

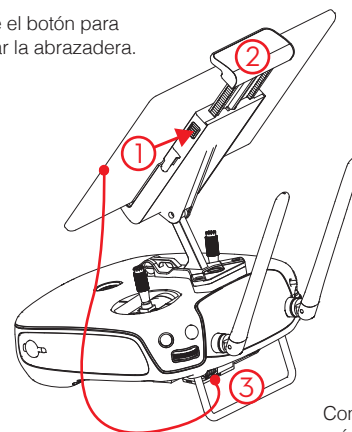
Despliegue el soporte del dispositivo móvil y las antenas.  
Pulse el botón de encendido una vez para comprobar el nivel de la batería.



Desplegar

Pulse el botón para liberar la abrazadera.

Coloque el dispositivo móvil y ajuste la abrazadera para asegurarlo.

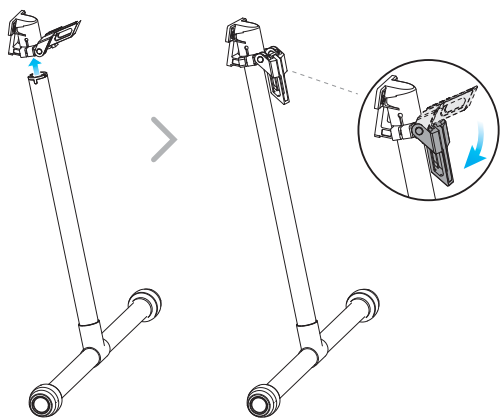


Conecte el dispositivo móvil con un cable USB.



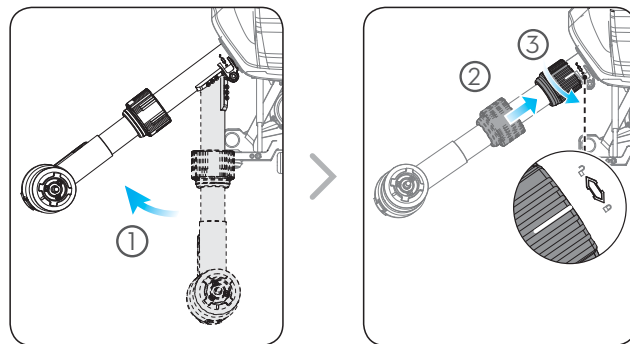
## 4. Prepare la aeronave

### Montaje del tren de aterrizaje



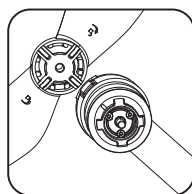
### Despliegue de la aeronave

Despliegue el brazo de la estructura, deslice el cierre del brazo hasta el extremo del brazo del bastidor y gírelo unos 90° hasta que la línea plateada esté dentro del rango del icono

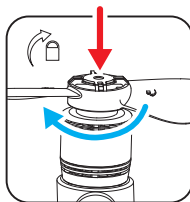


ES

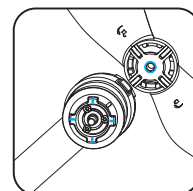
### Montaje de las hélices



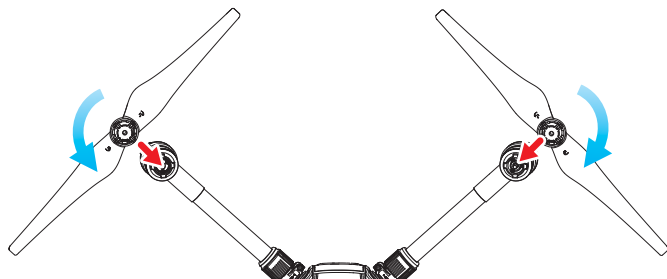
Las hélices sin anillos plateados deben instalarse en los motores sin marcas.



Presione la hélice hacia abajo sobre la placa de montaje y gírela en la dirección de bloqueo hasta que quede fija.

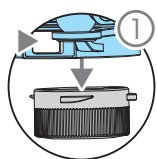


Las hélices con anillos plateados se deben instalar en los motores con marcas del mismo color.

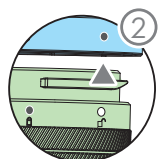


Compruebe que las hélices estén seguras antes de cada vuelo.

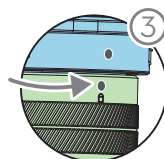
### Montaje del estabilizador con cámara



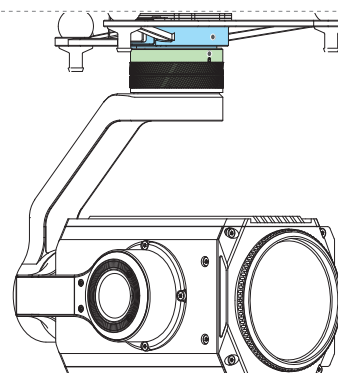
Pulse el botón de extracción del estabilizador para retirar la cubierta.



Alinee los puntos blanco y rojo e inserte el estabilizador.



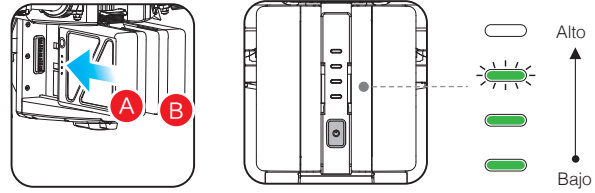
Gire el bloqueo del estabilizador a la posición de cierre.



Asegúrese de pulsar el botón de extracción del estabilizador al girar el bloqueo del estabilizador para retirar el estabilizador con cámara. El bloqueo del estabilizador debe estar totalmente girado al retirar el estabilizador para la instalación posterior.

## Montaje de la Batería de Vuelo Inteligente

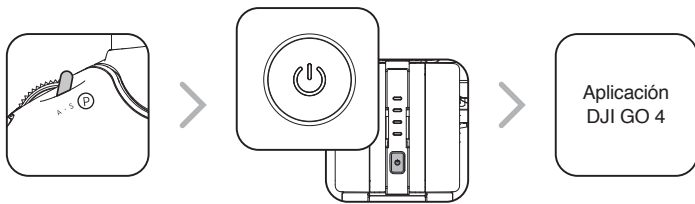
Inserte el par de baterías.  
 Pulse el botón de encendido una vez para comprobar el nivel de la batería.  
 Pulse una vez, pulse de nuevo, y mantenga pulsado para encender o apagar.



- ⚠ Utilice solamente la ranura de batería B cuando use una sola batería para la alimentación.
- Asegúrese de pulsar el botón de extracción de batería cuando vaya a retirar la batería.

## 5. Vuelo

ES



Coloque el interruptor de modo de vuelo en Modo P para una mayor seguridad.

Encienda el control remoto y la aeronave.

Inicie la aplicación DJI GO 4 y toque GO FLY.

### Ready to Go (GPS)

Antes de despegar, asegúrese de que la Barra de Estado de la Aeronave en la aplicación DJI GO 4 indique "Ready to Go (GPS)", o "Ready to Go (Vision)" al volar en interiores.

### En la aplicación DJI GO 4



Despegue automático



Aterrizaje automático



Regreso al punto de origen (RTH)



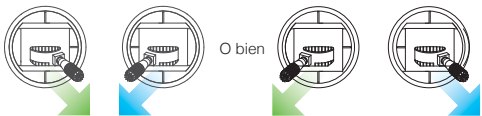
Modos de funcionamiento del estabilizador



Más modos de activación de los Modos de Vuelo Inteligente

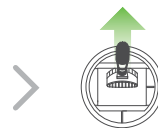
- ⚠ Vea el tutorial en la aplicación DJI GO o en el sitio web oficial de DJI para obtener más información.
- Establezca siempre una altitud de RTH adecuada antes del despegue. Para más detalles, consulte la Renuncia de responsabilidad y las Directrices de seguridad.

### Despegue manual



Comando de combinación de palancas para arrancar/detener los motores

O bien



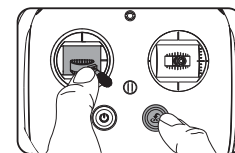
Palanca izquierda arriba (espacio) para despegar

### Aterrizaje manual

Empuje la palanca izquierda hacia abajo (espacio) hasta tocar suelo. Mantenga unos segundos para detener los motores.



- ⚠ **Detención del motor en pleno vuelo:** Pulse el botón RTH empujando al mismo tiempo la palanca izquierda a la esquina inferior interna, y mantenga durante 3 segundos. Sólo detenga los motores en pleno vuelo si se produce una situación de emergencia en la que esta maniobra pueda reducir el riesgo de daños o lesiones.



### Regreso al punto de origen (control remoto)



Igual que el botón RTH en la aplicación DJI GO 4. Trae la aeronave de vuelta al punto de origen. Mantenga pulsado para iniciar el procedimiento RTH. Pulse de nuevo para cancelar.

- ⚠ Las hélices en rotación pueden resultar peligrosas. NO arranque los motores en espacios reducidos o cuando haya personas cerca.
- Mantenga siempre las manos en el control remoto mientras el motor esté girando.
- Tras el aterrizaje, apague la aeronave antes de apagar el control remoto.



Es importante conocer las directrices básicas de vuelo para su propia seguridad y la de quienes le rodean. Para más información, consulte los apartados Renuncia de responsabilidad y Directrices de seguridad.



Zonas de exclusión aérea

Más información:  
<http://fllysafe.dji.com/no-fly>

# Especificaciones

## • Aeronave (M200)

Dimensiones	Desplegada, 887×880×378 mm, Plegada, 716×220×236 mm
Peso	Aprox. 3,8 kg (con dos baterías estándar), Aprox. 4,53 kg (con dos baterías opcionales)
Distancia entre ejes diagonal	643 mm
Peso máximo en el despegue	6,14 kg
Carga útil máxima	2,34 kg (con dos baterías estándar), 1,61 kg (con dos baterías opcionales)
Precisión de vuelo estacionario (modo P con GPS)	Vertical: ±0,5 m (1,64 pies) o ±0,1 m (0,33 pies, Sistema de Visión Inferior activado) Horizontal: ±1,5 m (4,92 pies) o ±0,3 m (0,98 pies, Sistema de Visión Inferior activado)
Velocidad angular máxima	Cabeceo 300°/s, guiñada: 150°/s
Ángulo de cabeceo máximo	35° (25° con el modo P y el Sistema de Visión Frontal activados)
Velocidad de ascenso máxima	5 m/s (16,4 pies/s)
Velocidad de descenso máx. (vertical)	3 m/s (9,8 pies/s)
Velocidad máxima	Modo P: 61 km/h (17 m/s); Modo S/Modo A: 83 km/h (23 m/s)
Altitud de vuelo máx. sobre el nivel del mar	3000 m (9842 pies, con hélices 1760S)
Resistencia máxima al viento	10 m/s (32,8 pies/s)
Tiempo de vuelo máximo (con baterías estándar)	27 min (sin carga útil), 13 min (peso en el despegue: 6,14 kg)
Tiempo de vuelo máximo (con baterías opcionales)	38 min (sin carga útil), 24 min (peso en el despegue: 6,14 kg)
Estabilizadores DJI compatibles	Zenmuse X4S/X5S/XT/Z30
Montaje de estabilizador admitido	Un estabilizador, hacia abajo
Índice de protección	IP43
GNSS	GPS+GLONASS
Temperatura de funcionamiento	-20 a 45 °C (-4 a 113 °F)

## • Control remoto

Frecuencia de funcionamiento	2,400-2,483 GHz; 5,725-5,825 GHz
Distancia de transmisión máxima (sin obstáculos, libre de interferencia)	2,4 GHz: 7 km (4,3 millas, FCC); 3,5 km (2,2 millas, CE); 4 km (2,5 millas, SRRC) 5,8 GHz: 7 km (4,3 millas, FCC); 2 km (1,2 millas, CE); 5 km (3,1 millas, SRRC)
PIRE	2,4 GHz: 26 dBm (FCC); 17 dBm (CE); 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz: 28 dBm (FCC); 14 dBm (CE); 20 dBm (SRRC)
Batería integrada	6000 mAh 2S LiPo
Potencia de salida	9 W (sin suministrar alimentación al dispositivo móvil)
Alimentación por USB	iOS: 1 A a 5,2 V (máx.); Android: 1,5 A a 5,2 V (máx.)
Temperatura de funcionamiento	-20 a 40 °C (-4 a 104 °F)

## • Sistema de visión inferior

Rango de velocidad	< 10 m/s (32,8 pies/s) a una altitud de 2 m (6,56 pies)
Intervalo de altitud	< 10 m (32,8 pies)
Rango de funcionamiento	< 10 m (32,8 pies)
Entorno de funcionamiento	Superficies con patrones claros e iluminación adecuada (> 15 lux)
Rango de funcionamiento de sensores ultrasónicos	10-500 cm (0,33-16,4 pies)
Entorno de funcionamiento de sensores ultrasónicos	Material no absorbente, superficie rígida (las alfombras o moquetas gruesas reducen el rendimiento en interiores)

## • Sistema de visión frontal

Rango de detección de obstáculos	0,7 a 30 m (2,3 a 98,4 pies)
FOV	Horizontal: 60°; Vertical: 54°
Entorno de funcionamiento	Superficies con patrones claros e iluminación adecuada (> 15 lux)

## • Sistema de detección superior por infrarrojos

Rango de detección de obstáculos	0 a 5 m (0 a 16,4 pies)
FOV	±5°
Entorno de funcionamiento	Obstáculos largos, difusos y reflectantes (reflectividad > 10 %)

## • Batería de Vuelo Inteligente (estándar, modelo: TB50-4280mAh-22.8V)

Capacidad	4280 mAh
Voltaje	22,8 V
Tipo de batería	LiPo 4S
Energía	97,58 Wh
Peso neto (una sola)	Aprox. 520 g
Temperatura de funcionamiento	-20 a 45 °C (-4 a 113 °F)
Temperatura de carga	41 a 104 °F (5 a 40 °C)
Potencia de carga máxima	180 W

## • Cargador (modelo: IN2C180)

Voltaje	26,1 V
Potencia nominal	180 W

## • Centro de Carga (Modelo: IN2CH)

Voltaje de entrada	26,1 V
Corriente de salida	6,9 A



DJI incorporates HDMI™ technology. The terms HDMI and HDMI High-Definition Multimedia Interface, and the HDMI Logo are trademarks or registered trademarks of HDMI Licensing LLC in the United States and other countries.

Descargue la última versión en <http://www.dji.com/matrice-200-series>

MATRICE y DJI son marcas comerciales de DJI. Copyright © 2017 DJI Todos los derechos reservados.

※ Este contenido puede modificarse sin notificación previa.

Diseñado por DJI. Impreso en China.